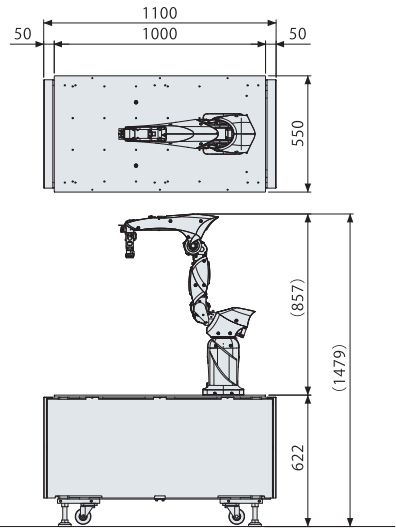


各種仕様

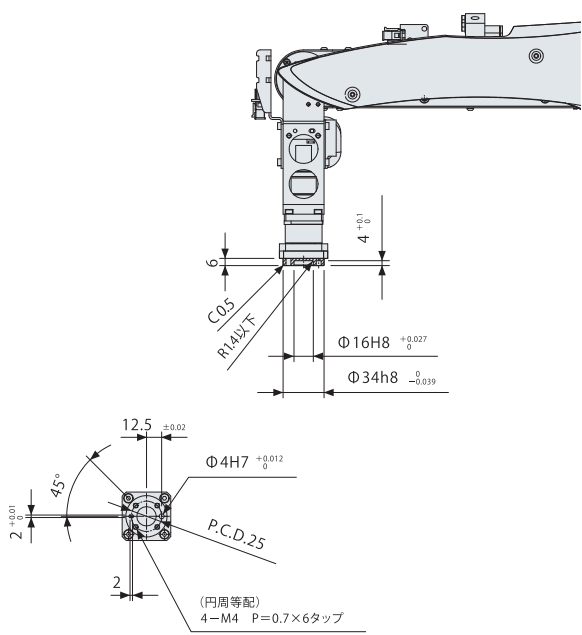
SPECIFICATION

ロボユニット仕様

項 目	仕 様	
	1R	2R
ロボット掲載数	1	2
電源	単相/3相200～230V±10% (50/60Hz)	
IO信号線	入力8 出力8 増設時最大 入力232 出力232	入力8 出力8 増設時最大 入力232×2 出力232×2
ベース質量	190kg	250kg
操作パネル	12inch LCDタッチパネル	
過電圧カテゴリー	Ⅲ	
汚損度	2	
保護等級	IP2X	
電力	0.33kVA	0.62kVA
騒音レベル	70dB以下	

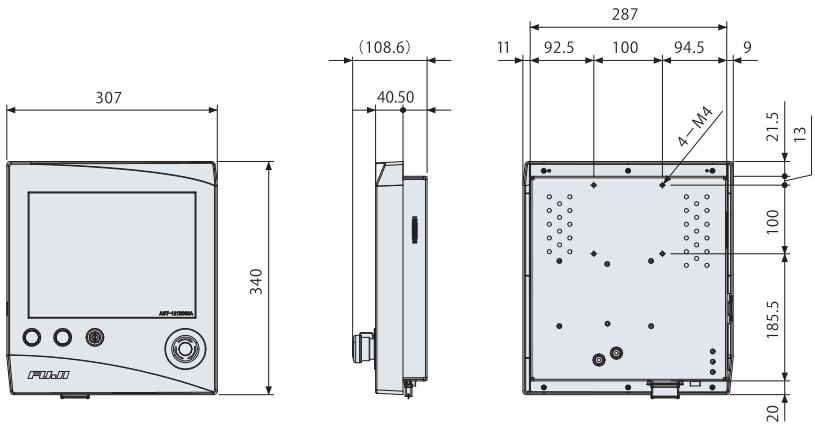


エンドエフェクタ取付部



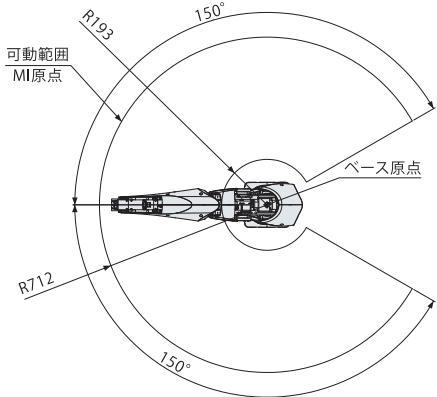
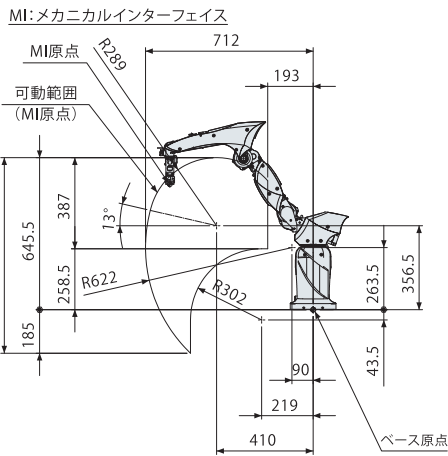
操作パネル仕様

項 目	仕 様
サイズ	307×108.6×340 (非常停止ボタン含む)
モニタサイズ	12 inch LCDタッチパネル
質量	6kg
取付部	M4×4ヶ ねじピッチ□100mm (VESA100準拠)
付属ケーブル長	3m



ロボットアーム仕様

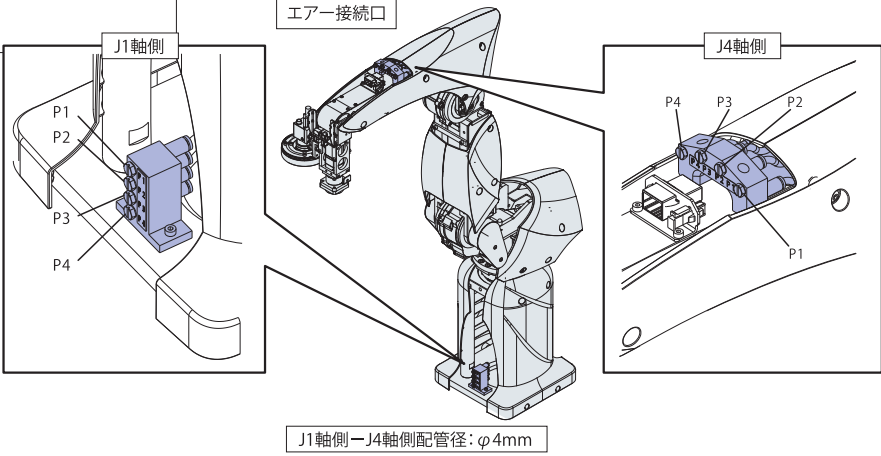
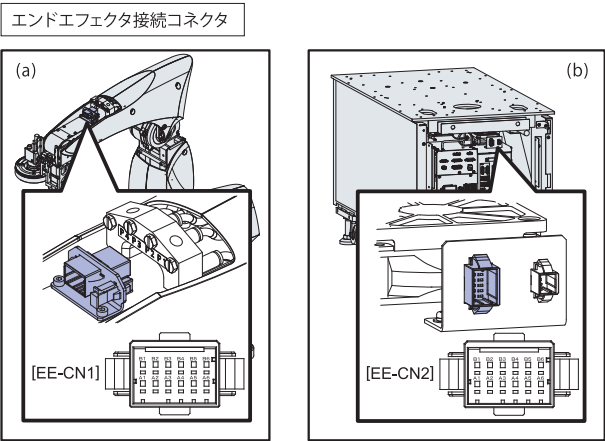
項 目	仕 様
自由度	5
最大可搬質量※1	2kg
駆動方式	ACサーボ
位置繰り返し精度	±0.05mm
位置絶対精度※2	±0.3mm
最大リーチ※3	712mm
エア配管	4系統 (φ4×4、入り口：J1軸前部、出口J4軸上部、継手部M5)
ハンドカメラ	カラーカメラ 視野□100mm 200万画素
IO信号線	10芯 (ユーザ使用領域、コネクタ形状：TE Connectivity製1-138114-6) + 2芯 (カメラ光源) ※4
ロボット質量	25kg



配線・配管接続部

EE-CN1のピン名	接続	EE-CN2のピン名	許容電圧/許容電流
A1	↔	A1	30V/1.5A (at40℃)
B1	↔	B1	
A2	↔	A2	
B2	↔	B2	
A3	↔	A3	
B3	↔	B3	
A4	↔	A4	
B4	↔	B4	
A5	↔	A5	
B5	↔	B5	
A6	↔	A6	
B6	↔	B6	

コネクタ	型式	メーカ
[EE-CN1]	1-138114-6	TE Connectivity
[EE-CN2]		



※1 エンドエフェクタ質量を含む
※2 弊社指定の測定条件
※3 メカニカルインターフェイス原点可動範囲
※4 光源はオプション